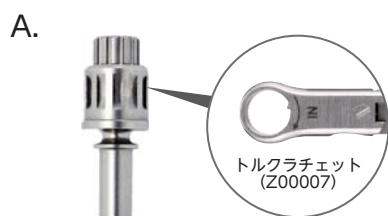
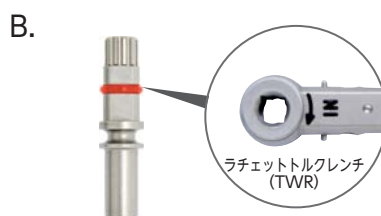


ユニバーサルドライバー種類



ユニバーサルドライバー
(SU1012)



ユニバーサルドライバー
4mmスクエア
(SU1013)



※ユニバーサルドライバーの種類は、お持ちのトルクレンチ、ラチェット、ハンドピースに合わせてお選びください。

※上記のドライバーは、ユニバーサルベース ストレートタイプの専用ドライバーです。

17° 角度付きユニバーサルベースはHexドライバー 1.25mmDを使用します。

※ユニバーサルドライバーは、ジンヴィ・ジャパンにご注文ください。(注文専用ダイヤル 0120-418-890 FAX 0120-118-084)

ユニバーサルドライバー使用方法



ユニバーサルベースの上面
にドライバーを嵌合させま
す。



ドライバーの上部□を
時計回しに回転させ、ユニ
バーサルベースを固定しま
す。



ユニバーサルベースが固
定されたら、口腔内のイン
プラントに装着し、手で
締結します。

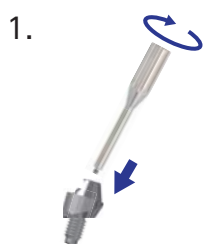


トルクレンチを用い最終
トルク値30Ncmにて締結
します。

※ユニバーサルベースを締結する際は、必ずユニバーサルドライバーをご使用ください。(他社のドライバーとは互換性はありません。)

※隣在歯とドライバーが干渉する場合は、ユニバーサルドライバー ハンドピース (CA) タイプ (PR0040) をご使用ください。

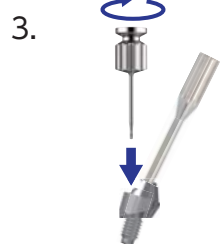
ユニバーサルベース(角度付き)操作方法



ユニバーサルハンドル(別売
SU1011)をユニバーサル
ベース上面に装着します。



口腔内のインプラントの適正
な位置に装着します。



お持ちのHexドライバー 1.25
mmDで手動で締結します。



お持ちのトルクレンチを用い最
終トルク値30Ncmにて締結し
ます。

お問合せ

ジンヴィ・ジャパン合同会社 DTI部 (とちぎオフィス)
〒322-0251 栃木県 鹿沼市 野尻 113-6
TEL : 0120-418-325 FAX : 0120-418-321